

Ⅷ. 物流関係

1 無人搬送車システム

1-1 協働ロボット搭載形AGV ロコモバイ RocoMo-V

機械加工工場に4か所のマシニングセンターと1か所の洗浄工程間を移動しながらマテハン^(注1)作業を行う協働ロボット搭載形AGVを納入した。

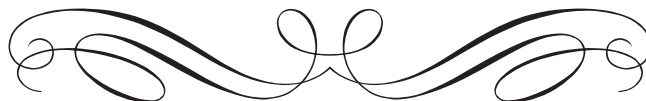
RocoMo-Vは、それぞれのマシニングセンターに1台ずつ必要だったロボットを、AGVに搭載することでロボット台数をシステム全体で1台に集約できる。ロボットはファナック(株)製小形協働ロボット(CR-14iA/L)を選定し、安全柵を設置することなく人と同じ空間で作業を行う。また、ロボットはAGVの無線システムを介してマシニングセンターとデータ送受信を行い、安全に製品の供給・引き取りができる。RocoMo-Vは自動充電方式を採用し、24時間連続運転を実現した。

注1. マテハン：マテリアル・ハンドリング（機械による運搬や荷役）

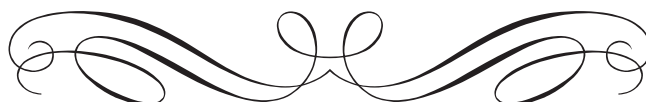


第1図 RocoMo-V

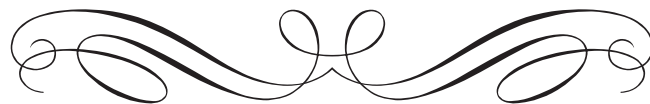
1-2 印刷工程無人搬送システム



1-3 鋳物工場納入無人搬送システム



1-4 粉体原料無人搬送システム



1-5 機械加工ライン納入素材・完成品無人搬送システム

