電動車駆動用巻線界磁形同期電動機

桜井茂夫 Shigeo Sakurai 諏訪園健 Takeshi Suwazono

キーワード 巻線界磁形同期電動機, 効率

概要



巻線界磁形同期電動機

電動車両用駆動モータは、走行時に使用頻度の高い低トルク 領域での効率向上が求められる。現在、駆動モータとして主流 の埋込磁石同期電動機 (IPMSM) に対し、 巻線界磁形同期電動 機(EESM)は、ロータに永久磁石の替わりとして巻線を配置 し、電流を流すことでロータの磁束量を調整できることから、 低トルク領域での効率向上、定出力範囲の拡大が期待できる。 さらに、永久磁石を使用しないためレアアースの供給不安に懸 念がない。

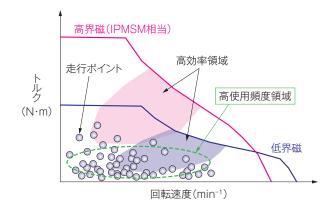
当社は100kWクラスのIPMSMに対し、EESMの優位性を 確認するため、電磁界解析で性能を比較した。最大トルク性能 と効率を比較した結果、数%のトルク密度が低下したが、中高 速の低トルク領域で効率向上を確認した。

まえがき

電気自動車 (EV) 及びハイブリッド車 (HEV) の駆動モータでは、低速大トルクと広い定出力範囲 に対応しつつ、高使用頻度領域である低トルク領域 における効率向上が求められる。現在駆動モータと して主流の埋込磁石同期電動機(IPMSM)は、高 効率・高出力を得られるが、第1図の可変界磁機 能概念図に示すように、中速中トルク領域に最大効 率点が存在するため、最大効率点と高使用頻度領域 が異なり、効率の良い運転ができないことが課題の 一つである。この課題の解決には、界磁磁束を運転 領域に応じて最適に切り替える可変界磁モータが有 効である。その候補の一つとして、巻線界磁形同期 電動機(EESM)が考えられる。このモータは界磁 源として永久磁石の替わりに界磁巻線を用いたロー タ構造を持ち、界磁巻線に外部回路から直流電流を

通電することで界磁磁束を調整できる。

近年, EESMのトルク密度や効率向上を目的と



可変界磁機能概念図

走行中の高使用頻度領域に対して、IPMSMの高効率領域が乖離してい る。IPMSM相当の高界磁では高いトルク・出力が得られるが、高回転ま で運転できない。一方,低界磁では同じ入力条件でトルク・出力は低くな るが、高回転まで運転できる。さらに、鉄損が下がるため低トルク領域の 効率が向上する。界磁磁束を調整することで、動力性能と効率を両立した 運転ができる。

して研究が行われ、EV用駆動モータとして車載された事例がある(1)。本稿では、100kWクラスのIPMSMに対し、ロータのみ巻線界磁式で設計したEESMの特性を電磁界解析で計算し、両者の性能を比較した結果を紹介する(2)。

2 特徵

EESMは、IPMSMに対して以下の優位性を持つ。 (1) 可変界磁機能で中高速低トルク領域の効率が向上する。

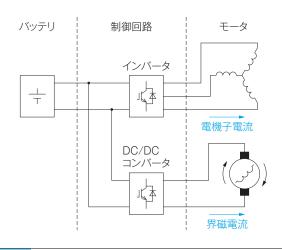
- (2) 可変界磁機能で定出力範囲を広げることができる。
- (3) 永久磁石材料の供給不安の懸念がない。

一方で、界磁巻線の銅損によって低速高トルクほど効率が悪化することや、鉄心形状の制限によってリラクタンストルクが低く、体積当たりの最大トルクが低下するなどの課題がある。

3 仕様

3.1 駆動システム

第2図にEESMの駆動システムを示す。従来の 三相インバータによるステータ電機子電流の供給に 加え、DC/DCコンバータで調整した直流電流を ロータに巻いた界磁巻線へ通電させる。回転体への 電流供給となるため、界磁電流の供給はブラシとス



第2図 EESMの駆動システム

制御回路を介してバッテリの電力をステータとロータへ供給することで駆動する。

リップリングを介して行われる。このため, ブラシ とスリップリングを搭載するスペース分, 筐体体積 が増加する可能性がある。

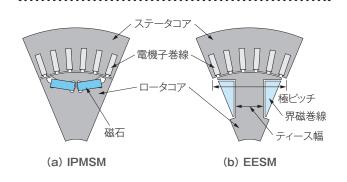
3.2 モータ仕様

第 1 表に解析したモータの仕様及び設計内容を、 第 3 図に解析モデルを示す。基準となるIPMSM は、ロータ鉄心に磁石をV字配置で埋め込む設計とした。EESMはステータ断面形状をIPMSMと同等とし、ロータのみを巻線界磁式に置き換えて設計した。EESMは突極比の減少によってトルク密度が低下するため、鉄心長を伸ばした。EESMの界磁巻線を冷却するには構造上、空冷又は油冷が考えられるが、空冷では大幅な体格の増加が予想されるため、

第 1 表 仕様及び設計内容

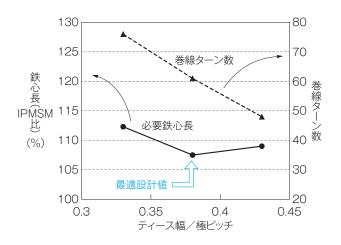
比較検討したモータの仕様及び設計内容を示す。

項目		IPMSM	EESM
仕様	最大トルク	200N·m	
	最大出力	100kW	
	最高回転速度	12,000min ⁻¹	
	最大電機子電流	340A _{rms}	
	最大直流電圧	350V	
	最大界磁電流	_	15A
設計	極数	8	
	スロット数	48	
	ステータコア外径	200mm	
	ロータ外径	128.6mm	
	鉄心長	100%	107.5%
電磁鋼板 特性	積層鋼板厚み	0.35mm	
	鉄損密度W10/50	0.91W	
ロータ	界磁源	磁石(NdFeB)	界磁巻線
	冷却方式	空冷	油冷



第3図 解析モデル

電磁界解析に用いる 1/8 モデルを示す。



第4図 ティース幅の最適化結果

第3図に示すティース幅を変えた場合の巻線ターン数と必要鉄心長の変化を示す。必要鉄心長が最小となるティース幅を最適値とする。

油冷で設計している。

今回, 第3図(b)に示すティース幅の最適化を 実施し,第4図にその結果を示す。ティース幅を 広げることでロータ磁路の磁気抵抗が下がる一方, スロット面積が狭くなるため巻線ターン数が減少す る。最適化の結果,鉄心長の増加を7.5%に抑えるこ とができた。

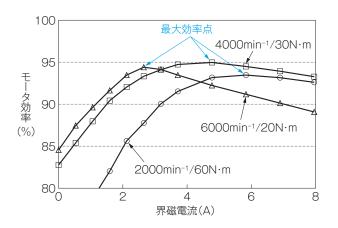
4 解析結果

4.1 電流制御

従来のIPMSMと同様に、電機子電流位相を最大トルク付近では最大トルク制御、そのほかの使用領域では最大効率制御、それらの制御で電圧が許容値を超えてしまう場合、弱め界磁制御によって決定する。EESMでは、電機子電流のほかに界磁電流の最適制御も実施する。第 5 図に界磁電流の最適化を示す。低トルク領域の幾つかの運転ポイントで、界磁電流を変化させた場合のモータ効率の変化を示している。界磁電流によって効率最大となる運転ポイントが存在するため、電機子電流と界磁電流を最適に制御する必要がある。

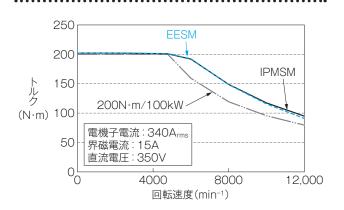
4.2 最大出力性能

第6図に電機子電流・界磁電流・直流電圧を制限した場合の最大トルクカーブを示す。IPMSMと



第5図 界磁電流の最適化

界磁電流に対するモータ効率の変化を示す。最大効率となる界磁電流を選 定する。



第6図 最大トルクカーブ

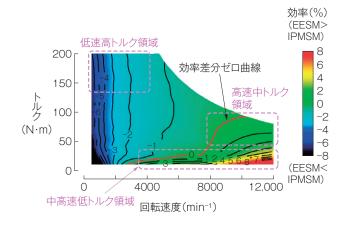
電機子電流・界磁電流・直流電圧を制限した場合に出力できるトルクカー ブを示す。仕様の出力性能を満足している。

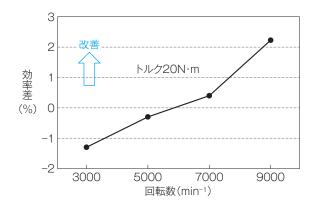
EESMは、仕様の最大トルク・出力を満足している ことが確認できる。

4.3 効率

第7図に効率差分マップを示す。モータと制御 回路を含むユニット全体の効率をIPMSMとEESM でそれぞれ算出し、IPMSMに対するEESMの変化 分としている。可変界磁機能で鉄損が低減された影響で、中高速低トルク領域の効率が向上している。 一方、低速高トルクほど界磁巻線銅損増加の影響が 大きいため、効率が悪化している。また、高速中ト ルク領域でも弱め界磁電流の低減や高調波磁束の低 減によって効率が改善している。

第8 図に走行中の使用頻度が高いとされる10% トルク (20N·m) におけるEESMのIPMSMに対す



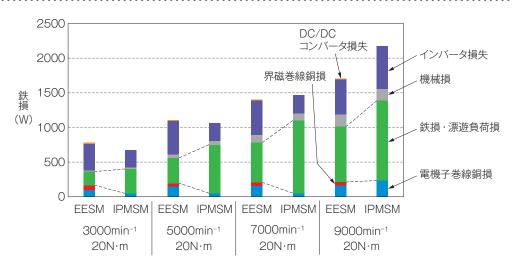


第7図 効率差分マップ

IPMSMに対するEESMの効率差を示す。効率差分ゼロ曲線より低トルク側で、EESMがIPMSMを上回っている。

第8図 低トルク領域の効率差

10%トルク (20N·m) でのIPMSMに対するEESMの効率差を示す。 高速領域ほど効率が改善されている。



第9図 低トルク領域の損失内訳

10%トルク(20N·m)でのEESMとIPMSMの損失内訳を示す。EESMでは鉄損・漂遊負荷損が低減されている。

る効率差を,第9図にEESMとIPMSMそれぞれの損失内訳を示す。EESMでは銅損とインバータ損失の比率が相対的に高くなっているが,鉄損・漂遊負荷損の比率が低減し,鉄損が支配的な高速領域で効率が改善されている。

5 むすび

EESM と IPMSM の性能を比較し、以下の結果を 得た。

(1) EESMの効率はIPMSMに比べて低速高トルク ほど悪化するが、中高速低トルク領域で向上するこ とから、この領域で頻繁に使用される用途やモータ の連れ回り走行の多い用途に適している。

(2) リラクタンストルクの減少や磁気飽和の影響で、同じ出力仕様を満足するためのコア体積はIPMSMに比べて7.5%増加する。さらに、界磁電流を供給するブラシとスリップリングのスペースを含めると、筐体体積としては大形化するため、搭載スペースに余裕が必要となる。

以上のように、EESMは大形化や一部領域での効率悪化が課題となるが、使用用途やコスト安定性の面からIPMSMに対する優位性を得られる可能性があり、電動車両用駆動モータの候補の一つとして考えることができる。

・本論文に記載されている会社名・製品名などは、それぞれの会社の商標又は登録商標である。

《参考文献》

- (1) https://evobsession.com/renault-zoe-gets-15-boost-in-range-from-new-motor/
- (2) S. Sakurai, T. Suwazono, T. Mizuno, K. Nagata, T. Ashikaga: "Performance Comparison Study of Wound Field Synchronous Motor and Interior Permanent Magnet Synchronous Motor," EVS 31 & EVTeC 2018, No.20189411

《執筆者紹介》



<mark>桜井茂夫</mark> Shigeo Sakurai EV事業部開発部 回転機の設計開発に従事



諏 訪 園 健 Takeshi Suwazono EV 事業部開発部 回転機の設計開発に従事